

سیستم عامل

Operating Systems

فرجیان



IASBS
1992-2012

همزمانی: انحصار متقابل و همگام سازی



مباحث این فصل:

- اصول همزمانی
- انحصار متقابل : رویکرد های نرم افزاری
- انحصار متقابل : حمایت سخت افزار
- راهنماها
- ناظرها
- تبادل پیام
- مساله خوانندگان و نویسندگان
- ...

موضوعات محوری در طراحی سیستم عامل:



IASBS
1992-2012

- **چند برنامه ای** : مدیریت فرایندهای متعدد در داخل یک سیستم تک پردازنده ای
- **چند پردازشی**: مدیریت فرایندهای متعدد در داخل یک سیستم چند پردازنده ای
- **پردازش توزیعی**: مدیریت فرایندهای متعدد که روی سیستم های کامپیوتری متعدد و توزیع شده اجرا میشوند.

برای هر سه زمینه فوق مسئله هم زمانی است.



مشکلات سیستم تک پردازنده ای:

- اشتراک منابع سراسری پر مخاطره است (دو فرآیند از متغیر سراسری)
- مدیریت تخصیص بهینه منابع به فرایندها توسط سیستم عامل دشوار است. (اگر منبعی به فرآیند داده شود و معلق و بن بست)
- توزیع وقت پردازنده در بین فرایندها
-



IASBS
1992-2012

یک مثال ساده:

```
void echo()  
{  
    chin = getchar();  
    chout = chin;  
    putchar(chout);  
}
```



یک مثال ساده:

Process P1

```
.  
chin = getchar();  
.   
chout = chin;  
putchar(chout);  
.   
.
```

Process P2

```
.   
.   
chin = getchar();  
chout = chin;  
.   
putchar(chout);  
.
```



موارد مهم در سیستم عامل همزمانی:

IASBS
1992-2012

- با در نظر گرفتن مساله همزمانی فرایند ها، در طراحی سیستم عامل باید موارد زیر را در نظر داشت.
 - سیستم عامل باید بتواند فرایند های فعال را دنبال کند. (بلوک کنترل فرآیند)
 - سیستم عامل باید بتواند **منابع** را به فرایندها **تخصیص** دهد و بگیرد.
 - سیستم عامل باید **داده ها و منابع هر فرایند** را از دسترسی سایر فرایندها محافظت کند.
 - نتایج یک فرایند باید **مستقل** از سرعت پیشرفت فرایندهای دیگر باشد.



IASBS
1992-2012

معاوره فرایندها:

- **بی اطلاعی فرایندها از یکدیگر:** اینها فرایندهای مستقل از یکدیگرند خواستار همکاری با یکدیگر نیستند.
- **اطلاع غیر مستقیم فرایندها از یکدیگر:** اینها فرایندهایی هستند که لزوماً از **شناسه یکدیگر آشنا** نیستند، ولی در دسترسی به بعضی اشیاء مثل **بافر ورودی خروجی** با یکدیگر مشترکند. (متغیر مشترک، پرونده های مشترک)
- **اطلاع مستقیم از یکدیگر:** اینها فرایندهایی هستند که قادرند با استفاده از شناسه، با یکدیگر ارتباط برقرار کنند و برای کار مشترک بر روی بعضی فعالیت ها ساخته شده اند.



میزان اطلاع	رابطه	تاثیری که یک فرایند روی فرایندهای دیگر میگذارد	مسئله بالقوه کنترل
بی اطلاعی فرایندها از یکدیگر	رقابت	<ul style="list-style-type: none">• استقلال نتایج یک فرایند از عملکرد فرایندهای دیگر• امکان تاثیر در زمانگیری فرایند	<ul style="list-style-type: none">• انحصار متقابل• بن بست• گرسنگی
اطلاع غیر مستقیم فرایندها از یکدیگر	همکاری بوسیله اشتراک	<ul style="list-style-type: none">• امکان واپستگی نتایج یک فرایند به اطلاعات بدست آمده از فرایندهای دیگر• امکان تاثیر در زمانگیری فرایند	<ul style="list-style-type: none">• انحصار متقابل• بن بست• گرسنگی• واپستگی داده ها
اطلاع مستقیم از یکدیگر	همکاری توسط ارتباط	<ul style="list-style-type: none">• امکان واپستگی نتایج یک فرایند به اطلاعات بدست آمده از فرایندهای دیگر• امکان تاثیر در زمانگیری فرایند	<ul style="list-style-type: none">• بن بست• گرسنگی



رقابت میان فرایندها برای منابع:

- در مورد فرایندهای رقیب با سه مساله کنترلی برخورد خواهیم داشت:

– انحصار متقابل (بخش بحرانی)

- در هر لحظه فقط یک برنامه اجازه دارد به بخش بحرانی خود وارد شود.
- به عنوان مثال در هر لحظه تنها یک فرایند اجازه دارد پیامی را به چاپگر بفرستد.

– بن بست

- هنگام اعمال انحصار متقابل، در صورتیکه یک فرایند کنترل منبعی را در اختیار بگیرد و در انتظار منبع دیگری برای اجرا باشد ممکن است بن بست رخ دهد.

– گرسنگی

- ممکن است یکی از فرایندهای مجموعه برای مدتی نامحدود از دسترسی به منابع مورد نیازش محروم بماند، چرا که سایر فرایندها منابع را به طور انحصاری بین یکدیگر مبادله میکنند. به این حالت گرسنگی می گویند.

رقابت فرآیندها برای منابع

■ انحصار متقابل (Mutual Exclusion)

- در هر لحظه فقط یک فرآیند مجاز است درون ناحیه بحرانی خود حضور داشته باشد. بعنوان مثال در یک لحظه از زمان فقط یک فرآیند مجاز است برای چاپگر فرمانی ارسال کند.

```
Const int n=/*number of processes */
Void P(int i)
{
    while(true)
    {
        EnterCritical(i)
        /* Critical Section */
        ExitCritical(i)
        /* Remainder */
    }
}
```



رقابت فرآیندها برای منابع

■ نواحی بحرانی (Critical sections)

- فرض کنید دو یا چند فرآیند نیاز به دسترسی به یک منبع غیراشتراکی دارند.
- قسمتی از کد فرآیند که مسئول ارسال اطلاعات یا دریافت اطلاعات از این منبع میباشد را ناحیه بحرانی مینامیم. (در این ناحیه ممکن است بحران بوجود آید).

```
Const int n=/*number of processes */
Void P(int i)
{
    while(true)
    {
        EnterCritical(i)
        /* Critical Section */
        ExitCritical(i)
        /* Remainder */
    }
}
```



رقابت فرآیندها برای منابع

■ وابستگی داده ها (Data Dependency)

■ مثال: دو فرآیند زیر مقادیر متغیرها را بصورت همگام با هم تغییر میدهند.

P1:

```
a = a + 1;  
b = b + 1;
```

P2:

```
b = b * 2;  
a = a * 2;
```

■ حال ترتیب اجرای زیر و نتایج ممکن آنها در نظر بگیرید:

```
a = a + 1;  
b = b * 2;  
b = b + 1;  
a = a * 2;
```

■ پس در همزمانی ممکن است وابستگی داده ها تحت تأثیر قرار گیرد.



ملزومات انحصار متقابل:

- از میان فرایندهایی که برای منبع یکسان یا شیء مشترکی دارای بخش بحرانی هستند، تنها یک فرایند مجاز است در بخش بحرانی خود باشد.
- فرایندی که در بخش غیربحرانی خود متوقف میشود، باید طوری عمل کند که هیچ دخالتی در عملکرد فرایندهای دیگر نداشته باشد.
- برای فرایندی که نیاز به دسترسی به یک بخش بحرانی دارد نباید امکان به تاخیر انداختن نامحدود آن وجود داشته باشد، "بن بست یا گرسنگی نمی تواند مجاز باشد."



ملزومات انحصار متقابل:

- هنگامی که هیچ فرایندی در بخش بحرانی خود نیست، هر فرایندی که متقاضی ورود به بخش بحرانی خود باشد، باید بدون تأخیر مجاز به ورود باشد.
- هیچ فرضی در مورد سرعت نسبی فرایندها یا تعداد آنها نمیتوان نوشت.
- هر فرایندی فقط برای مدت زمان محدودی در داخل بخش بحرانی خود می ماند.



انحصار متقابل: رویکرد نرم افزاری

IASBS
1992-2012

رویکرد نرم افزاری

را میتوان برای فرایندهای همزمانی که روی ماشینهای تک پردازنده ای یا چند پردازنده ای که از حافظه مشترک استفاده می کنند پیاده سازی کرد.



الآوريتم ديڄسترا : تلاش اول

■ اولين تلاش :

Process P0

```
.  
  
While (turn != 0)  
    /* do nothing */ ;  
  
/* Critical Section */  
  
turn = 1  
  
/* Remainder */  
. .
```

Process P1

```
.  
  
While (turn != 1)  
    /* do nothing */ ;  
  
/* Critical Section */  
  
turn = 0  
  
/* Remainder */  
. .
```



الگوریتم دیجسترا : تلاش اول

- هر فرایند مقدار متغیر Turn را بررسی می کند، اگر برابر شماره آن فرایند بود به بخش بحرانی خود وارد میشود.
- انتظار برای مشغولی:
 - فرایند همواره در حال چک کردن است تا ببیند آیا میتواند به بخش بحرانی خود وارد شود یا نه.
 - اگر فرایندی چه در بخش بحرانی و چه در خارج آن با شکست مواجه شود، فرایند دیگر مسدود می ماند.



دومین تلاش : ■

Process P0

```
.  
  
While ( Flag[1] )  
    /* do nothing */ ;  
Flag[0] = true;  
  
/* Critical Section */  
  
Flag[0] = false;  
  
/* Remainder */  
.
```

Process P1

```
.  
  
While ( Flag[0] )  
    /* do nothing */ ;  
Flag[1] = true;  
  
/* Critical Section */  
  
Flag[1] = false;  
  
/* Remainder */  
.  
.
```



الگوریتم دیجسترا : تلاش دوم

- در این روش از یک بردار دودویی استفاده میشود که در آن $Flag[i]$ مربوط به فرایند i است.
- هر فرایند میتواند مقدار مربوط به فرایند دیگر را بیازماید، ولی نمیتواند آنرا تغییر دهد.
- هنگامی که فرایند میخواهد وارد ناحیه بحرانی خود شود ابتدا مقدار سایر فرایندها را بررسی میکند.
- اگر هیچ فرایندی در بخش بحرانی خود نبود (یا $Flag$ برای همه فرایندها $False$ بود) فرایند بلافاصله مقدار $Flag$ خود را $True$ میکند و وارد بخش بحرانی خود میشود. هنگام خروج فرایند مقدار $Flag$ را به $False$ برمیگرداند.
- در این صورت اگر فرایندی در ناحیه بحرانی خود شکست بخورد، فرایند دیگر تا ابد مسدود است.
- این روش انحصار متقابل را تضمین نمی کند.



■ سومین تلاش :

```
Process P0  
  
.  
  
Flag[0] = true;  
While ( Flag[1] )  
    /* do nothing */ ;  
  
/* Critical Section */  
  
Flag[0] = false;  
  
/* Remainder */  
.
```

```
Process P1  
  
.  
  
Flag[1] = true;  
While ( Flag[0] )  
    /* do nothing */ ;  
  
/* Critical Section */  
  
Flag[1] = false;  
  
/* Remainder */  
.  
.
```



الگوریتم دیجسترا : تلاش سوم

- فرایند P1 قبل از بررسی سایر فرایندها مقدار پرچم خود را برای ورود به ناحیه بحرانی می‌نشانند.
- هنگامی که فرایند دیگری مثل P2 در ناحیه بحرانی است و پرچم فرایند P1 ، True است فرایند P1 تا زمانی که فرایند P2 از ناحیه بحرانی خارج شود در حالت مسدود میماند.
- امکان بن بست وجود دارد. هنگامی که دو فرایند Flag خود را برای ورود به ناحیه بحرانی True میکنند، در این صورت هر فرایند باید در انتظار فرایند دیگر برای رهایی ناحیه بحرانی باشد.



■ چهارمین تلاش :

```
Process P0
.
Flag[0] = true;
While ( Flag[1] )
{
    Flag[0] = false;
    /* delay */
    Flag[0] = true;
}

/* Critical Section */

Flag[0] = false;

/* Remainder */
.
```

```
Process P1
.
Flag[1] = true;
While ( Flag[0] )
{
    Flag[1] = false;
    /* delay */
    Flag[1] = true;
}

/* Critical Section */

Flag[1] = false;

/* Remainder */
.
```




الگوریتم دیجسترا : تلاش چهارم

- هر فرایند Flag خود را مقدار دهی میکند تا تمایل خود را برای ورود به ناحیه بحرانی نشان دهد. اما آماده است Flag خود را برای احترام به سایر فرایندها تغییر دهد.
- سایر فرایندها بررسی میشوند، اگر یکی از آنها در بخش بحرانی بود مقدار Flag به False باز میگردد و بعدا دوباره مقدار دهی میشود تا تمایل خود را برای ورود به ناحیه بحرانی نشان دهد. این چرخه تا زمان ورود ادامه دارد.



الگوریتم دیجسترا : تلاش چهارم

- دقت کنید که چرخه تست Flag میتواند به طور نامحدود گسترش یابد، اما این یک بن بست نیست چرا که بن بست زمانی رخ میدهد که چند فرایند بخواهند به بخش بحرانی وارد شوند ولی هیچ کدام نتوانند. به این حالت بن باز گفته میشود، چرا که هر تغییری در سرعت نسبی دو فرایند چرخه را شکسته و موجب ورود به ناحیه بحرانی میشود.



■ راه حل صحیح:

<u>Process P0</u>	<u>Process P1</u>
<pre>. flag[0] = true; While (flag[1]) if (turn == 1) { flag[0] = false; while(turn == 1) /*do nothing*/; flag[0] = true; } /* Critical Section */ turn = 1; flag[0] = false; /* Remainder */ .</pre>	<pre>. flag[1] = true; While (flag[0]) if (turn == 0) { flag[1] = false; while(turn == 0) /*do nothing*/; flag[1] = true; } /* Critical Section */ turn = 0; flag[1] = false; /* Remainder */ .</pre>



IASBS
1992-2012

الگوریتم دیجسترا : یک راه حل صحیح

- در این روش هم از آرایه برداری دودویی Flag و هم از متغیر Turn استفاده میشود.
- هر فرایند برای ورود به ناحیه بحرانی ابتدا مقدار Flag خود را True میکند و سپس در انتظار مقدار Turn میماند



انحصار متقابل: حمایت از سخت افزار

IASBS
1992-2012

- از کار انداختن وقفه ها:
 - یک فرایند تا زمانی که خدمتی از سیستم عامل را احظار نکرده و یا تا زمانی که با **وقفه مواجه نشده** به اجرای خود ادامه میدهد.
 - از **کار انداختن وقفه**، انحصار متقابل را ضمانت میکند.
 - این رویکرد در معماری **چند پردازی کار نمیکند**، چرا که در یک سیستم چند پردازی در هر لحظه بیش از یک فرایند در حال اجراست.



انحصار متقابل: حمایت از سخت افزار

- دستورالعمل های ویژه ماشین:
 - این دستورالعمل ها در یک چرخه دستورالعمل واحد انجام میشوند، و در معرض دخالت دستورالعمل های دیگر نیستند.
 - در سطح سخت افزار دسترسی به یک محل از حافظه، از دسترسی به همان محل از حافظه جلوگیری میکند.



IASBS
1992-2012

انحصار متقابل: حمایت از سخت افزار

- دستورالعمل آزمون و مقدار گذاری:

```
boolean testset (int i)
{
    if (i == 0)
    {
        i = 1;
        return true;
    }
    else
    {
        return false;
    }
}
```



IASBS
1992-2012

انحصار متقابل: حمایت از سخت افزار

- دستورالعمل معاوضه:

```
void exchange(int register, int memory)
{
    int temp;
    temp = memory;
    memory = register;
    register = temp;
}
```




```
/* program mutualexclusion */
const int n = /* number of processes */;
int bolt;
void P(int i)
{
    while (true)
    {
        while (!testset (bolt))
            /* do nothing */;
        /* critical section */;
        bolt = 0;
        /* remainder */
    }
}
void main()
{
    bolt = 0;
    parbegin (P(1), P(2), . . . ,P(n));
}
}
```

(a) Test and set instruction

```
/* program mutualexclusion */
int const n = /* number of processes*/;
int bolt;
void P(int i)
{
    int keyi;
    while (true)
    {
        keyi = 1;
        while (keyi != 0)
            exchange (keyi, bolt);
        /* critical section */;
        exchange (keyi, bolt);
        /* remainder */
    }
}
void main()
{
    bolt = 0;
    parbegin (P(1), P(2), . . . , P(n));
}
}
```

(b) Exchange instruction



انحصار متقابل: دستورالعمل های ویژه ماشین

IASBS
1992-2012

• مزایا:

– برای هر تعداد از فرایندها، روی یک پردازنده و یا چند پردازنده، که از حافظه مشترک استفاده میکنند، قابل به کار گیری است.

– ساده است و بنابراین واریسی آن آسان است.

– از آن برای حمایت از بخش های بحرانی متعدد میتوان استفاده کرد که در آن هر بخش بحرانی میتواند با متغیر خاص خود تعریف شود.



انحصار متقابل: دستورالعمل های ویژه ماشین

IASBS
1992-2012

• معایب:

– انتظار مشغولی وجود دارد.

– امکان گرسنگی وجود دارد: هنگامی که فرایندی بخش بحرانی خود را ترک میکند و بیش از یک فرایند در انتظار است.

– امکان بن بست وجود دارد: اگر یک فرایند با اولویت پایین در بخش بحرانی خود باشد و به یک فرایند با اولویت بالاتر نیاز داشته باشد، و همینطور فرایند اولویت بالاتر در انتظار ورود به بخش بحرانی باشد بن بست رخ میدهد.



راهنما ها (Semaphore):

- راهنما، مکانیسمی است که از دسترسی دو یا چند فرایند به منابع مشترک به طور همزمان جلوگیری میکند. به عنوان مثال در یک راه آهن راهنما از برخورد قطار ها با هم در یک ریل مشترک جلوگیری میکند. در صورتیکه به راهنماها توجهی نشود تضمینی وجود ندارد که قطار ها با هم برخورد نکنند به طور مشابه در کامپیوتر در صورت عدم توجه به راهنما احتمال اغتشاش فرایندها وجود دارد.



راهنما ها : نرم افزار

- در سال ۱۹۶۵ دیجسترا راهنما ها را به عنوان راه حلی برای فرایندهای همزمان در نظر گرفت.
- اصل بنیادی این بود: دو یا چند فرایند میتوانند با علامت های ساده با یکدیگر همکاری کنند. هنگامی که یک فرایند در انتظار یک علامت از طرف فرایند دیگر است، آن فرایند تا رسیدن آن علامت در حالت معلق است.
- برای علامت دهی از متغیر های ویژه ای به نام راهنما استفاده شد



عملیات روی راهنما:

- یک راهنما میتواند با یک مقدار غیر منفی صحیح مقدار دهی اولیه شود.
- عمل Wait مقدار راهنما را یک واحد کاهش میدهد. اگر مقدار منفی شود آنگاه فرایندی که دستور Wait را اجرا کرده مسدود میشود.
- عمل Signal مقدار راهنما را یک واحد افزایش میدهد. اگر مقدار مثبت نباشد آنگاه فرایندی که توسط دستور Wait مسدود شده بود آزاد میگردد.
- غیر این ۳ عمل راه دیگری برای دستکاری سمافور وجود ندارد.



تعریف اولیه های راهنما:

```
struct semaphore {
    int count;
    queueType queue;
}

void semWait(semaphore s)
{
    s.count--;
    if (s.count < 0)
    {
        place this process in s.queue;
        block this process
    }
}

void semSignal(semaphore s)
{
    s.count++;
    if (s.count <= 0)
    {
        remove a process P from s.queue;
        place process P on ready list;
    }
}
```



تعریف اولیه های راهنماهای دودویی

IASBS
1992-2012

```
struct binary_semaphore {
    enum {zero, one} value;
    queueType queue;
};

void semWaitB(binary_semaphore s)
{
    if (s.value == 1)
        s.value = 0;
    else
    {
        place this process in s.queue;
        block this process;
    }
}

void semSignalB(semaphore s)
{
    if (s.queue.is_empty())
        s.value = 1;
    else
    {
        remove a process P from s.queue;
        place process P on ready list;
    }
}
```




انحصار متقابل با استفاده از سمافور:

IASBS
1992-2012

```
/* program mutualexclusion */
const int n = /* number of processes */;
semaphore s = 1;
void P(int i)
{
    while (true)
    {
        semWait(s);
        /* critical section */;
        semSignal(s);
        /* remainder */;
    }
}
void main()
{
    parbegin (P(1), P(2), . . . , P(n));
}
```



• نام های دیگر عملگر ها در سمافور

- P – proberen/wait/down
- V – verogen/signal/up



مثالی از مکانیسم سمافور:

IASBS
1992-2012

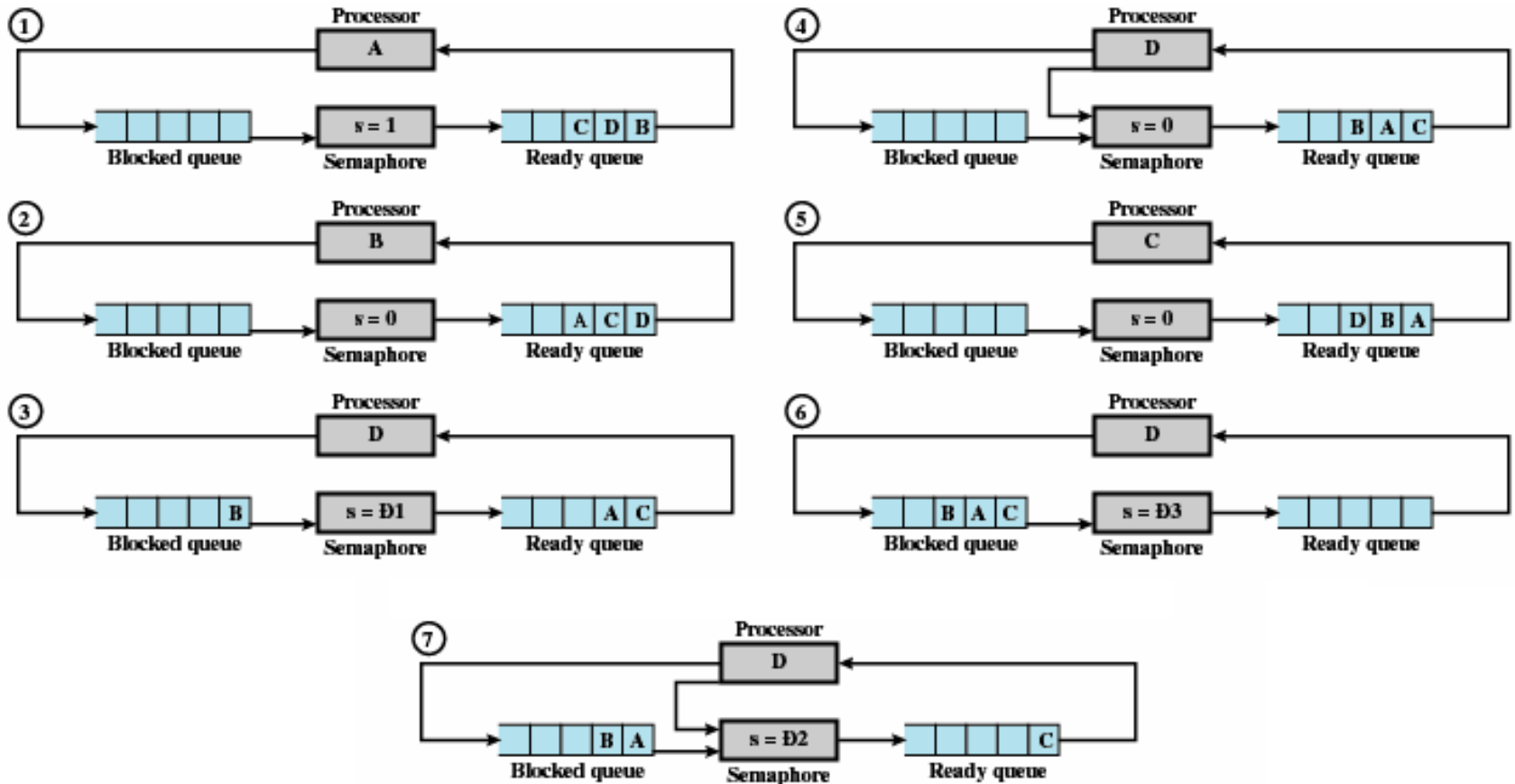
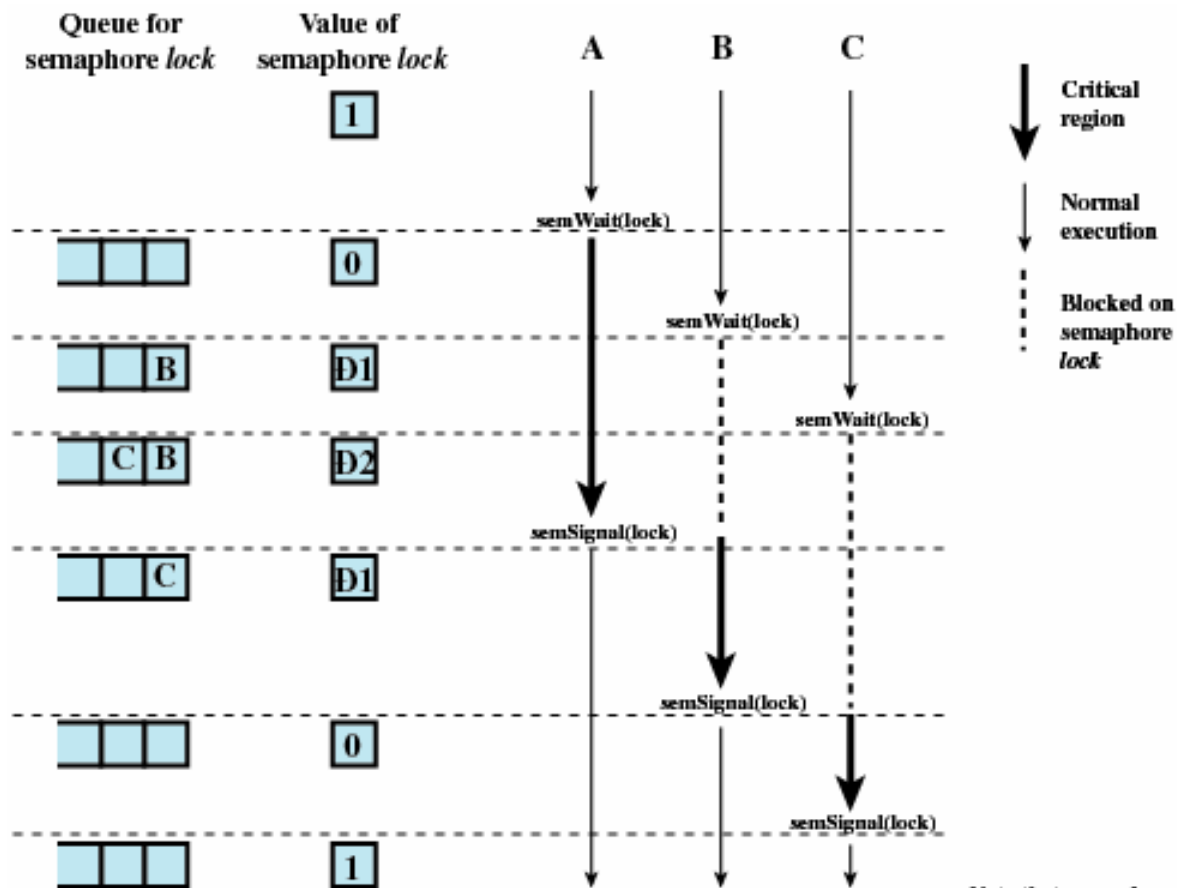


Figure 5.5 Example of Semaphore Mechanism



دسترسی فرایند ها به داده های مشترکی که با یک راهنما محافظت شده اند. (شکل)

IASBS
1992-2012



Note that normal execution can proceed in parallel but that critical regions are serialized.

Figure 5.7 Processes Accessing Shared Data Protected by a Semaphore



مساله توليد كننده و مصرف كننده:

- يك توليد كننده يا بيشتر نوعي داده را توليد ميكند و در ميانگيري قرار ميدهد.
- يك مصرف كننده اين اقلام را يكي يكي از ميانگير برميدارد.
- در هر زمان تنها يك توليد كننده يا مصرف كننده ميتواند به ميانگير دسترسي داشته باشد.



مساله توليد کننده و مصرف کننده: نا محدود

IASBS
1992 - 2012

توليد کننده:

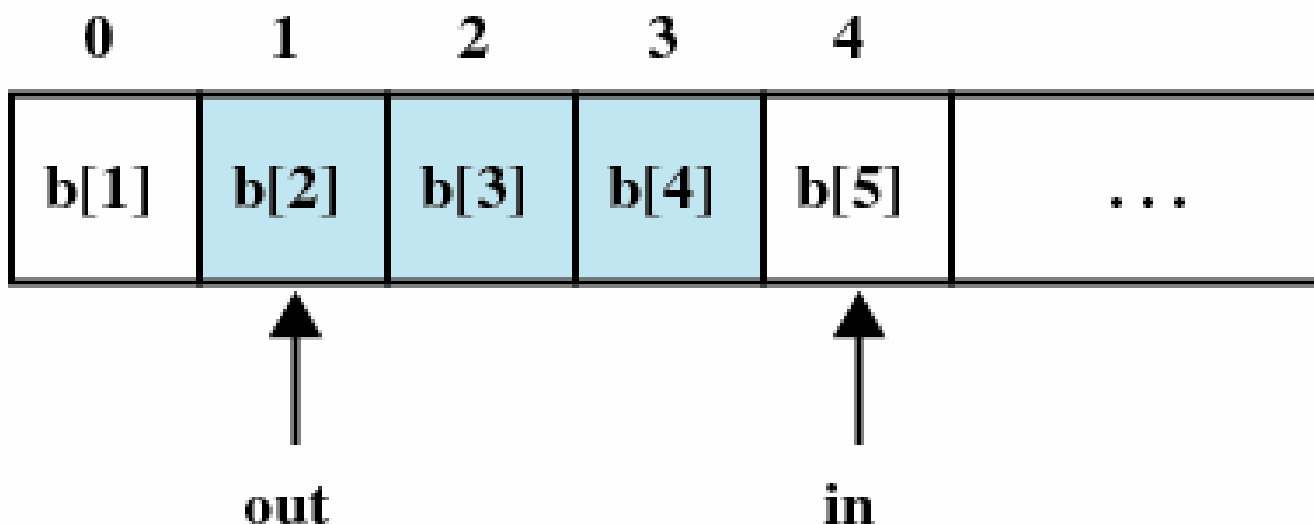
```
producer:  
while (true) {  
    /* produce item v */  
    b[in] = v;  
    in++;  
}
```

مصرف کننده:

```
consumer:  
while (true) {  
    while (in <= out)  
        /*do nothing */;  
    w = b[out];  
    out++;  
    /* consume item w */  
}
```



مساله توليد کننده و مصرف کننده:



Note: shaded area indicates portion of buffer that is occupied

میانگیر نامحدود برای مساله توليد کننده و مصرف



مساله توليد کننده و مصرف کننده با ميانگير محدود:

IASBS
1992-2012

producer:

```
while (true) {  
    /* produce item v */  
    while ((in + 1) % n == out)  
        /* do nothing */;  
    b[in] = v;  
    in = (in + 1) % n  
}
```

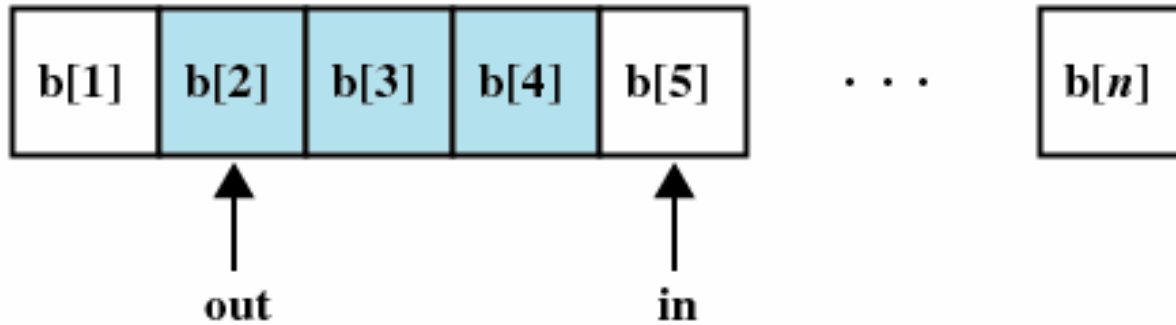
consumer:

```
while (true) {  
    while (in == out)  
        /* do nothing */;  
    w = b[out];  
    out = (out + 1) % n;  
    /* consume item w */  
}
```

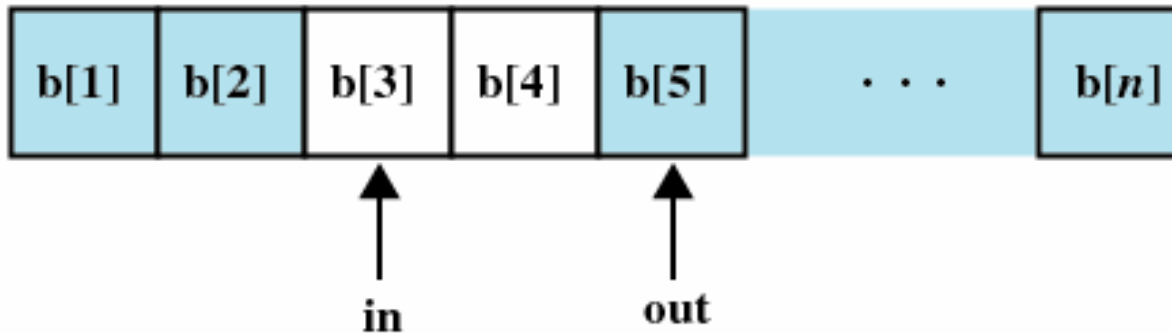



مساله توليد کننده و مصرف کننده با ميانگير محدود:

IASBS
1992-2012



(a)



(b)

ميانگير محدود و مدور براي مساله توليد کننده و مصرف



حل مسئله با استفاده از راهنما

IASBS
1992-2012

- #define N 100 /* Number of free slots
*/
- semaphore mutex .count= 1;
- semaphore empty.count= N;
- semaphore full.count = 0;
- void producer() {
- item i;
- while (1) {
- i = produce_item();
- P(empty);
- P(mutex);
- insert_new_item(i);
- V(mutex);
- V(full);
- }
- }

```
void consumer() {  
    item i;  
  
    while(1) {  
        P(full);  
        P(mutex);  
        i = get_next_item();  
        V(mutex);  
        V(empty);  
        consume_item(i);  
    }  
}
```



Producer consumer

IASBS
1992-2012

```
/* program producerconsumer */
int n;
binary_semaphore s = 1, delay = 0;
void producer()
{
    while (true) {
        produce();
        semWaitB(s);
        append();
        n++;
        if (n==1) semSignalB(delay);
        semSignalB(s);
    }
}
void consumer()
{
    semWaitB(delay);
    while (true) {
        semWaitB(s);
        take();
        n--;
        semSignalB(s);
        consume();
        if (n==0) semWaitB(delay);
    }
}
void main()
{
    n = 0;
    parbegin (producer, consumer);
}
```



Producer consumer Using Binary Semaphores

	Producer	Consumer	s	n	Delay
1			1	0	0
2	semWaitB(s)		0	0	0
3	n++		0	1	0
4	if (n==1) (semSignalB(delay))		0	1	1
5	semSignalB(s)		1	1	1
6		semWaitB(delay)	1	1	0
7		semWaitB(s)	0	1	0
8		n--	0	0	0
9		semSignalB(s)	1	0	0
10	semWaitB(s)		0	0	0
11	n++		0	1	0
12	if (n==1) (semSignalB(delay))		0	1	1
13	semSignalB(s)		1	1	1
14		if (n==0) (semWaitB(delay))	1	1	1
15		semWaitB(s)	0	1	1
16		n--	0	0	1
17		semSignalB(s)	1	0	1
18		if (n==0) (semWaitB(delay))	1	0	0
19		semWaitB(s)	0	0	0
20		n--	0	-1	0
21		semiSignalB(s)	1	-1	0

An Incorrect Solution to the Infinite-Buffer Producer/Consumer Problem Using Binary Semaphores



A Correct Solution to the Infinite-Buffer Producer/Consumer Problem Using Binary Semaphores

IASBS
1992-2012

```
/* program producerconsumer */
int n;
binary_semaphore s = 1, delay = 0;
void producer()
{
    while (true) {
        produce();
        semWaitB(s);
        append();
        n++;
        if (n==1) semSignalB(delay);
        semSignalB(s);
    }
}
void consumer()
{
    int m; /* a local variable */
    semWaitB(delay);
    while (true) {
        semWaitB(s);
        take();
        n--;
        m = n;
        semSignalB(s);
        consume();
        if (m==0) semWaitB(delay);
    }
}
void main()
{
    n = 0;
    parbegin (producer, consumer);
}
```



A Solution to the Infinite-Buffer Producer/Consumer Problem Using Semaphores

IASBS
1992-2012

```
/* program producerconsumer */
semaphore n = 0, s = 1;
void producer()
{
    while (true) {
        produce();
        semWait(s);
        append();
        semSignal(s);
        semSignal(n);
    }
}
void consumer()
{
    while (true) {
        semWait(n);
        semWait(s);
        take();
        semSignal(s);
        consume();
    }
}
void main()
{
    parbegin (producer, consumer);
}
```



Readers and writer

IASBS
1992-2012

```
typedef int semaphore; /* use your imagination */
semaphore mutex = 1; /* controls access to 'rc' */
semaphore db = 1; /* controls access to the database */
int rc = 0; /* # of processes reading or wanting to */

void reader(void)
{
    while (TRUE) { /* repeat forever */
        down(&mutex); /* get exclusive access to 'rc' */
        rc = rc + 1; /* one reader more now */
        if (rc == 1) down(&db); /* if this is the first reader... */
        up(&mutex); /* release exclusive access to 'rc' */
        read_data_base(); /* access the data */
        down(&mutex); /* get exclusive access to 'rc' */
        rc = rc - 1; /* one reader fewer now */
        if (rc == 0) up(&db); /* if this is the last reader... */
        up(&mutex); /* release exclusive access to 'rc' */
        use_data_read(); /* noncritical region */
    }
}
```

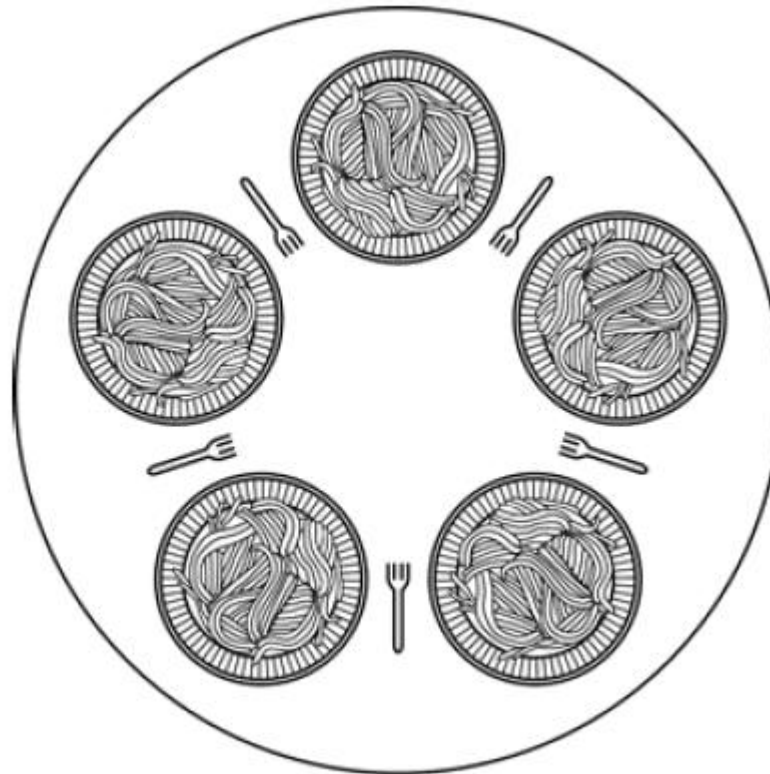


- void writer(void)
- {
- while (TRUE) { /* repeat forever */
- think_up_data(); /* noncritical region */
- down(&db); /* get exclusive access */
- write_data_base(); /* update the data */
- up(&db); /* release exclusive access */
- }



The Dining Philosophers Problem

IASBS
1992-2012



Lunch time in the Philosophy Department.



The Dining Philosophers Problem

IASBS
1992-2012

```
#define N 5/* number of philosophers */

void philosopher(int i)/* i: philosopher number, from 0 to 4 */
{
while (TRUE) {
    think( );    /* philosopher is thinking */
take_fork(i);    /* take left fork */
take_fork((i+1) % N);/* take right fork; % is modulo operator */
eat();    /* yum-yum, spaghetti */
put_fork(i);    /* Put left fork back on the table */
put_fork((i+1) % N);/* put right fork back on the table */
}
}
```



The Dining Philosophers Problem

IASBS
1992-2012

```
#define N5/* number of philosophers */
#define LEFT(i+N-1)%N/* number of i's left neighbor */
#define RIGHT(i+1)%N/* number of i's right neighbor */
#define THINKING0/* philosopher is thinking */
#define HUNGRY1/* philosopher is trying to get forks */
#define EATING2/* philosopher is eating */
typedef int semaphore;/* semaphores are a special kind of int */
int state[N];/* array to keep track of everyone's state */
semaphore mutex = 1;/* mutual exclusion for critical regions */
semaphore s[N];/* one semaphore per philosopher */

void philosopher (int i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    while (TRUE) {/* repeat forever */
        think();/* philosopher is thinking */
        take_forks(i);/* acquire two forks or block */
        eat();/* yum-yum, spaghetti */
        put_forks(i);/* put both forks back on table */
    }
}
```

```
void take_forks(int i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    down(&mutex);    /* enter critical region */
    state[i] = HUNGRY;/* record fact that philosopher i is hungry */
    test(i);/* try to acquire 2 forks */
    up(&mutex);      /* exit critical region */
    down(&s[i]);      /* block if forks were not acquired */
}

void put_forks(i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    down(&mutex);    /* enter critical region */
    state[i] = THINKING;/* philosopher has finished eating */
    test(LEFT); /* see if left neighbor can now eat */
    test(RIGHT);/* see if right neighbor can now eat */
    up(&mutex);      /* exit critical region */
}

void test(i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    if (state[i] == HUNGRY && state[LEFT] != EATING && state[RIGHT] != EATING)
        state[i] = EATING;
    up(&s[i]);
}
```



The Dining Philosophers Problem

IASBS
1992-2012

```
#define N5/* number of philosophers */
#define LEFT(i+N-1)%N/* number of i's left neighbor */
#define RIGHT(i+1)%N/* number of i's right neighbor */
#define THINKING0/* philosopher is thinking */
#define HUNGRY1/* philosopher is trying to get forks */
#define EATING2/* philosopher is eating */
typedef int semaphore;/* semaphores are a special kind of int */
int state[N];/* array to keep track of everyone's state */
semaphore mutex = 1;/* mutual exclusion for critical regions */
semaphore s[N];/* one semaphore per philosopher */

void philosopher (int i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    while (TRUE) {/* repeat forever */
        think();/* philosopher is thinking */
        take_forks(i);/* acquire two forks or block */
        eat();/* yum-yum, spaghetti */
        put_forks(i);/* put both forks back on table */
    }
}
```



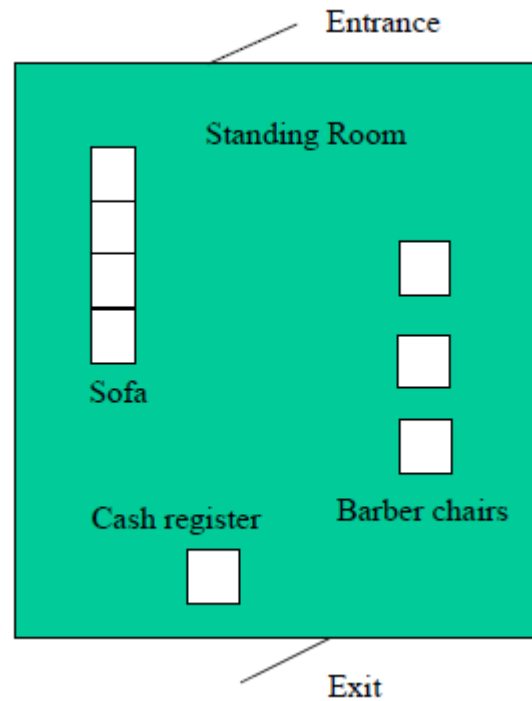
```
void take_forks(int i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    down(&mutex);      /* enter critical region */
    state[i] = HUNGRY; /* record fact that philosopher i is hungry */
    test(i); /* try to acquire 2 forks */
    up(&mutex);        /* exit critical region */
    down(&s[i]);       /* block if forks were not acquired */
}

void put_forks(i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    down(&mutex);      /* enter critical region */
    state[i] = THINKING; /* philosopher has finished eating */
    test(LEFT); /* see if left neighbor can now eat */
    test(RIGHT); /* see if right neighbor can now eat */
    up(&mutex);        /* exit critical region */
}

void test(i)/* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
{
    if (state[i] == HUNGRY && state[LEFT] != EATING && state[RIGHT] != EATING) {
        state[i] = EATING;
        up(&s[i]);
    }
}
```



barbershop





barbershop

IASBS
1992-2012

```
/* program barbershop1 */
semaphore max_capacity = 20;
semaphore sofa = 4;
semaphore barber_chair = 3;
semaphore coord = 3;
semaphore cust_ready = 0, finished = 0, leave_b_chair = 0, payment = 0, receipt = 0;

void customer ()
{
    wait(max_capacity);
    enter_shop();
    wait(sofa);
    sit_on_sofa();
    wait(barber_chair);
    get_up_from_sofa();
    signal(sofa);
    sit_in_barber_chair;
    signal(cust_ready);
    wait(finished);
    leave_barber_chair();
    signal(leave_b_chair);
    pay();
    signal(payment);
    wait(receipt);
    exit_shop();
    signal(max_capacity)
}

void barber()
{
    while (true)
    {
        wait(cust_ready);
        wait(coord);
        cut_hair();
        signal(coord);
        signal(finished);
        wait(leave_b_chair);
        signal(barber_chair);
    }
}

void cashier()
{
    while (true)
    {
        wait(payment);
        wait(coord);
        accept_pay();
        signal(coord);
        signal(receipt);
    }
}
```



IASBS
1992 - 2012

• پایان جلسه 8